



Curso: Trigonometría

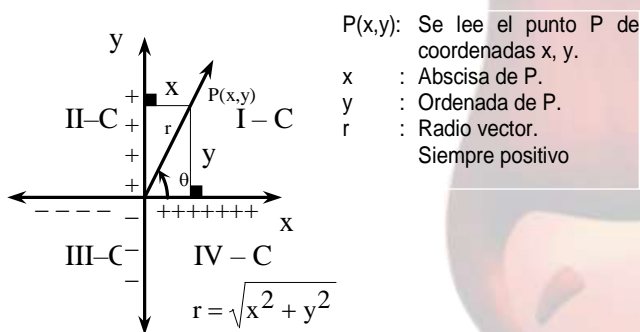
Ciclo Invierno 2020

TEMA N° 03

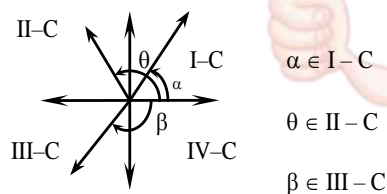
### 3) RAZONES TRIGONOMÉTRICAS DE UN ÁNGULO DE CUALQUIER MAGNITUD

1) **Definiciones previas**

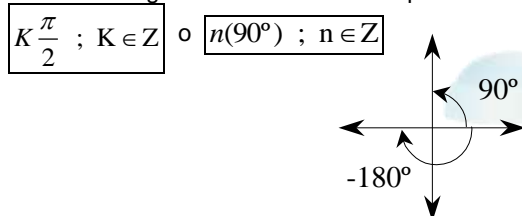
1.1 **Sistema de Coordenadas Rectangulares.** Este sistema consta de dos rectas dirigidas (rectas numéricas) perpendiculares entre sí, llamados ejes coordenados.



1.2 **Angulo en posición normal.** Es aquel ángulo trigonométrico cuyo lado inicial esta sobre el semieje positivo de abscisas y su vértice coincide con el origen del sistema de coordenadas rectangulares y su lado final se encuentra en cualquier parte del plano. En las figuras adjuntas  $\alpha$ ,  $\beta$  y  $\theta$  son ángulos en posición normal.



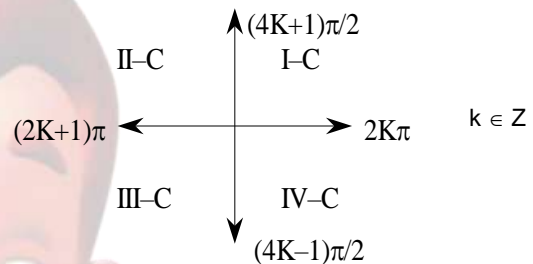
1.3 **Ángulos Cuadrantales.** Son aquellos ángulos en posición normal cuyo lado final coincide con alguno de los semiejes del sistema de coordenadas rectangulares. Todos los ángulos cuadrantales se representan:



**Observación:**

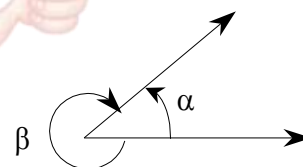
$\alpha = K \frac{\pi}{2}$  ; representa a todos los ángulos cuadrantales.

Hay otras formas particulares que representan a determinados ángulos cuadrantales de acuerdo a la posición del lado final.



1.4 **Ángulos Coterminales.** (Cofinales). Son todos aquellos ángulos que tienen los mismos elementos (vértice, lado inicial y lado final)  $\alpha$  y  $\beta$ : son coterminales.

(no interesa el sentido de rotación)



**Observación:** Dos ángulos coterminales se diferencian en un número entero de vueltas:

Si  $\alpha$  y  $\beta$  son coterminales.

$\alpha - \beta = K \cdot 360^\circ$  si  $\alpha$  y  $\beta$  están en grados sexagesimales

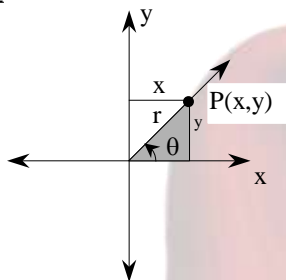
$\alpha - \beta = K \cdot 2\pi$  si  $\alpha$  y  $\beta$  están en radianes  
 $K \in \mathbb{Z}$

CUMPLE

2) **Definición de las razones trigonométricas de ángulos en posición normal**

Son las razones por cocientes que se establece entre las coordenadas de un punto del lado final de un ángulo en posición normal y el radio vector. Sea P(x, y) un punto que pertenece al lado final del ángulo  $\theta$  ( $\theta$  ángulo en posición normal).  $\overline{OP} = r =$  radio vector. Entonces las R.T. de  $\theta$  se definen.

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$



r: siempre positivo

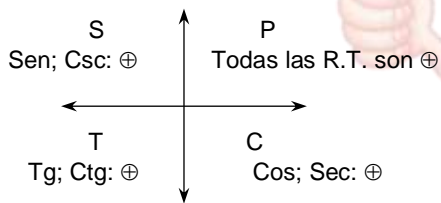
$$\begin{aligned} \text{Sen } \theta &= \frac{\text{Ordenada de P}}{\text{radio vector}} = \frac{y}{r} & \text{Cos } \theta &= \frac{\text{Abscisa de P}}{\text{Radio vector}} = \frac{x}{r} \\ \text{Tg } \theta &= \frac{\text{Ordenada de P}}{\text{Abscisa de P}} = \frac{y}{x} & \text{Ctg } \theta &= \frac{\text{Abscisa de P}}{\text{Ordenada de P}} = \frac{x}{y} \\ \text{Sec } \theta &= \frac{\text{Radiovector}}{\text{abscisade P}} = \frac{r}{x} & \text{Csc } \theta &= \frac{\text{Radio vector}}{\text{Ordenada de P}} = \frac{r}{y} \end{aligned}$$

3) **Propiedades fundamentales**

3.1 **Signos de las Razones Trigonométricas.**

	IC	IIC	IIIC	IVC
Sen	+	+	-	-
Cos	+	-	-	+
Tg	+	-	+	-
Ctg	+	-	+	-
Sec	+	-	-	+
Csc	+	+	-	-

**Método práctico**



3.2 **Razones trigonométricas de los ángulos cuadrantales principales.**

	0	$\pi/2$	$\pi$	$3\pi/2$	$2\pi$ rad
OT	0°	90°	180°	270°	360°
Sen	0	1	0	-1	0
Cos	1	0	-1	0	1
Tg	0	$\exists$	0	$\exists$	0
Ctg	$\exists$	0	$\exists$	0	$\exists$
Sec	1	$\exists$	-1	$\exists$	1
Csc	$\exists$	1	$\exists$	-1	$\exists$

$\exists$ : No existe, o no esta definido.

3.3 **Razones trigonométricas de ángulos coterminales.** Dos ángulos coterminales en posición normal tienen las mismas razones trigonométricas.

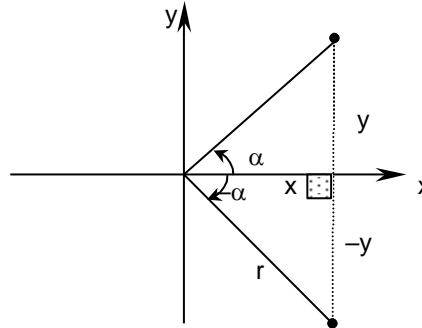
Sea  $\alpha$  y  $\beta$ : coterminales.

CUMPLE  $\overline{RT(\alpha) = RT(\beta)}$  pero:  $\beta - \alpha = 2K\pi$   
 $RT(\alpha) = RT(\alpha + 2K\pi)$

¡Ojo! Si a un ángulo dado le sumamos o restamos un número entero de vueltas, el valor de las razones trigonométricas permanecen constantes.

3.4 **Razones Trigonométricas de ángulos negativos**

Para ello graficamos un ángulo " $\alpha$ " en el primer cuadrante y " $-\alpha$ " en el cuarto cuadrante.



Sabemos que:

a)  $\text{Sen } \alpha = \frac{y}{r}$ ;  $\text{Cos } \alpha = \frac{x}{r}$ ;  $\text{Tan } \alpha = \frac{y}{x}$

De igual manera se deduce:

b)  $\text{Sen } (-\alpha) = -y/r$ ;  $\text{Cos } (-\alpha) = x/r$ ;  $\text{Tan } (-\alpha) = -y/x$

Comparando (a) y (b) se deduce:

$\text{Sen } (-\alpha) = -\text{Sen } \alpha$   
 $\text{Cos } (-\alpha) = \text{Cos } \alpha$   
 $\text{Tan } (-\alpha) = -\text{Tan } \alpha$

- Seno, tangente, cotangente, cosecante son funciones impares.  
 - Coseno y secante son funciones pares.

De la forma análoga

$\text{Cot } (-\alpha) = -\text{Cot } \alpha$   
 $\text{Sec } (-\alpha) = \text{Sec } \alpha$   
 $\text{Csc } (-\alpha) = -\text{Csc } \alpha$

**OBSERVACIÓN:**

Para determinar el cuadrante al que pertenece un ángulo se presentan los siguientes casos:

\* Si el ángulo es positivo y mayor de una vuelta, se divide el ángulo entre  $360^\circ$ , luego se analiza el residuo, ejemplo:

a)  $800^\circ \dots 800^\circ \overline{)360^\circ}$   
 $\phantom{800^\circ \dots} 80^\circ \phantom{0} \phantom{0}$   
 Como  $80^\circ \in \text{IC} \Rightarrow 800^\circ \in \text{IC}$

\* Si el ángulo es negativo en este caso se suma  $360^\circ$  al ángulo  $\theta$  al residuo. Ejemplo:

a)  $-20^\circ \dots -20^\circ + 360^\circ = 340^\circ \in \text{IVC} \Rightarrow -20^\circ \in \text{IVC}$

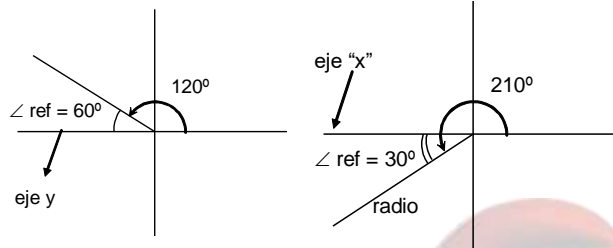
b)  $-2400^\circ \dots -2400^\circ \overline{)360^\circ}$   
 $\phantom{-2400^\circ \dots} -240^\circ \phantom{0} \phantom{0}$

Entonces:  
 $-240^\circ + 360^\circ = 120^\circ \in \text{IIC} \Rightarrow -2400^\circ \in \text{IIC}$

\* Si el ángulo es mayor de  $90^\circ$  se utiliza el  $\angle$  de referencia.

**Ángulo de referencia:** Es el ángulo agudo que forma el radio vector con el eje "x" más cercano.

Ejemplo:  
 $\alpha = 120^\circ$

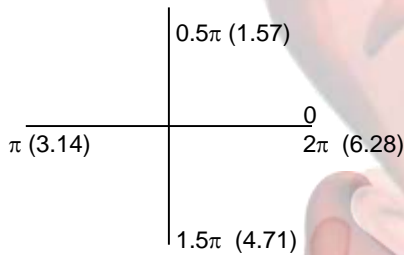


Propiedad: Para un ángulo mayor de  $90^\circ$  su razón trigonométrica es igual a la de su ángulo de referencia con su respectivo signo del cuadrante.

Ejemplo:

- $\text{Sen } 120^\circ = + \text{Sen } 60^\circ$   
Positivo porque  $120^\circ \in \text{IIQ}$
- $\text{Tan } 210^\circ = + \text{Tan } 30^\circ$   
Positivo porque  $210^\circ \in \text{IIIQ}$
- $\text{Csc } 315^\circ = -\text{Csc } 45^\circ$   
Negativo porque  $315^\circ \in \text{IVQ}$   
Y cosecante es negativo.

\* Para el sistema radial  
 Si el ángulo es positivo y menor de una vuelta su ubicación en los cuadrantes se observa en el siguiente cuadro.



- Si:  $0 < \theta < 0.5\pi \Rightarrow \theta \in \text{IC}$
- Si:  $\pi < \theta < 1.5\pi \Rightarrow \theta \in \text{IIIC}$
- $\theta < 2\pi \Rightarrow \theta \in \text{IVC}$

#### 4. VALOR ABSOLUTO

Se define:

$$|x| = \begin{cases} x & \leftrightarrow x \geq 0 \\ -x & \leftrightarrow x < 0 \end{cases}$$

Propiedades:

- $|x|^2 = x^2$
- $\sqrt{x^2} = |x|$
- $|x \cdot y| = |x| \cdot |y|$
- $\left| \frac{x}{y} \right| = \frac{|x|}{|y|}$
- $|Kx| = K|x| \Leftrightarrow K \in \mathbb{Z}$
- $|x| = |a|; x = a \vee x = -a$
- Si:  $a > 0, |x| \geq a \rightarrow x \geq a \vee x \leq -a$
- Si:  $a > 0, |x| \leq a \rightarrow -a \leq x \leq a$
- $b > a > 0, a < |x| < b \rightarrow -b < x < -a \vee a < x < b$
- Si:  $\#^- < x < \#^+ \rightarrow \left| \#^- \right| < |x| < \left| \#^+ \right|$

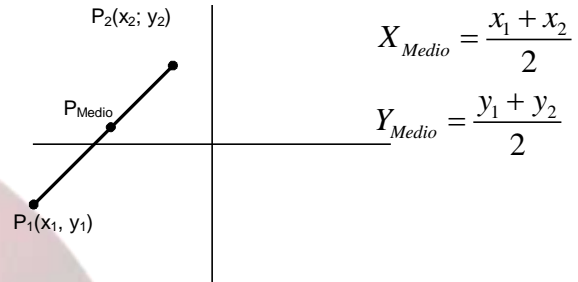
- Si:  $\#^- < x < \#^- \rightarrow \left| \#^- \right| > |x| > \left| \#^- \right|$
- Si:  $\#^- < x < \#^+ \rightarrow 0 \leq |x| < \left| \#^- \right|$  (mayor)

#### Otras propiedades:

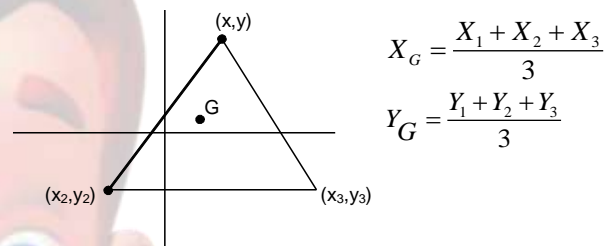
- $\#^+ < x < \#^+ \rightarrow \#^2 < x^2 < \#^2$
- $\#^- < x < \#^- \rightarrow \#^2 > x^2 > \#^2$
- $\#^- < x < \#^+ \rightarrow 0 \leq x^2 < \#^2$  (mayor)

#### 5. Coordenadas cartesianas:

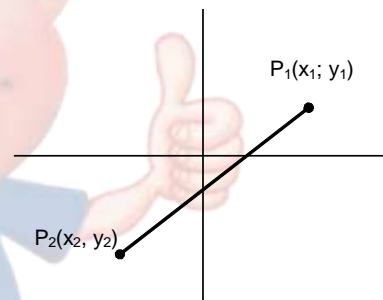
##### Coordenadas del punto medio:



##### Coordenadas de Baricentro:

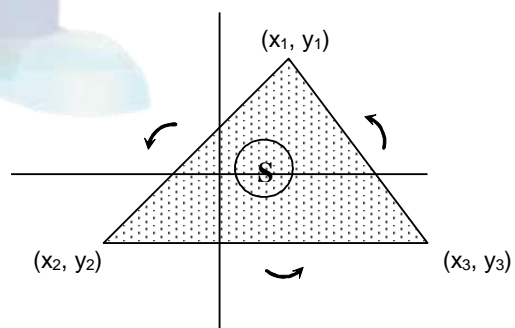


#### Distancia entre dos puntos



$$d_{P_1 P_2} = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

#### 6. Área de un triángulo



Formar el siguiente determinante:

$$+ \left\{ \begin{array}{c|c|c} y_1x_2 & x_1 & x_1y_2 \\ y_2x_3 & x_2 & x_2y_3 \\ y_3x_1 & x_3 & x_3y_1 \\ \hline \textcircled{I} & & \textcircled{D} \end{array} \right\} +$$

Hallar  $\textcircled{I}$  e  $\textcircled{D}$  sumando los términos de la izquierda y derecha del determinante. Finalmente. Calcular "S":

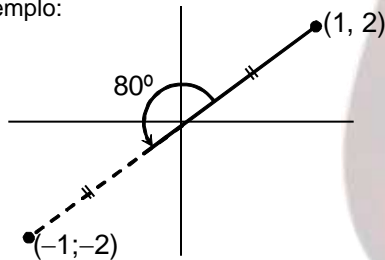
$$S = \frac{1}{2}(D - I)$$

**Rotaciones:**

Caso I

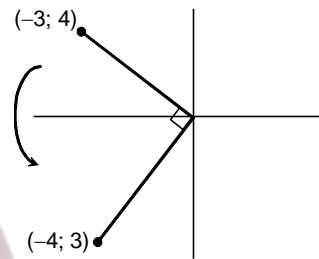
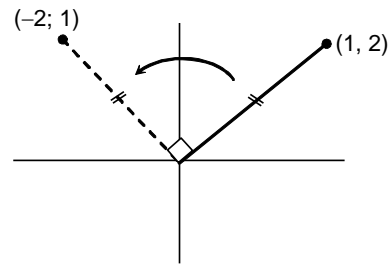
Si el radio vector se rota  $180^\circ$  las coordenadas del radio cambian de signo solamente.

Ejemplo:



Caso II

Si el radio vector se rota  $90^\circ$  las coordenadas cambian de posición y en algunos casos de signo  $(-2, 1)$ .



Variación de las Funciones Trigonómicas

$$-1 \leq \text{Sen}\alpha \leq 1$$

$$-1 \leq \text{Cos}\alpha \leq 1$$

$$-\infty \leq \text{Tg}\alpha \leq \infty$$

$$-\infty \leq \text{Ctg}\alpha \leq \infty$$

$$\text{Sec}\alpha \geq 1 \vee \text{Sec}\alpha \leq -1$$

$$\text{Csc}\alpha \geq 1 \vee \text{Csc}\alpha \leq -1$$

“Estudiar, practicar y repasar para poder ingresar y después triunfar por los siglos de los siglos”. Amén

Disciplina,  
perseverancia y tranquilidad  
**PREMIUM**

*¡La clave para tu ingreso!*

